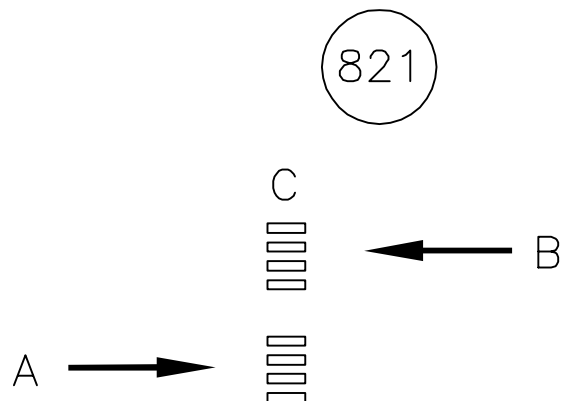
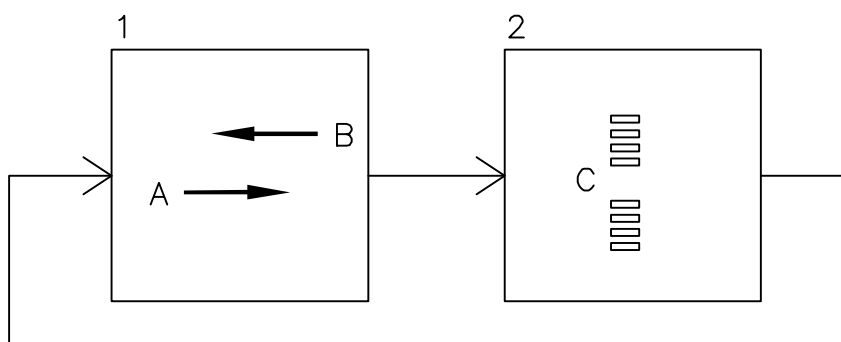


RYHMÄT



VIHREIDEN TILOJEN KULKUKAAVIO



TAMPEREEN KAUPUNKI
LIIKENNEVALOT

VAIHEKAAVIO

LIITTYMÄ: Nokiantie, Metsäkylänkadun jk-valot

NRO: 821

SUUNN. PT

PIIR.NRO: 1

TARK.

PVM: 3.4.2008

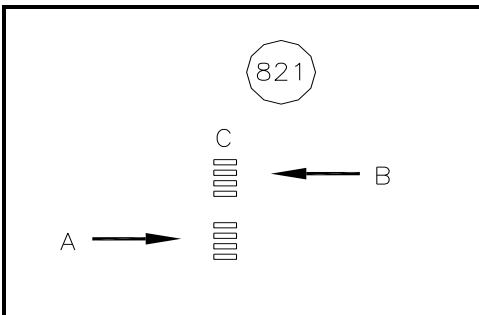
SUOJA-AJAT

		A	L	K	A	V	A															
		1	2	3																		
		A	B	C																		
P Ä Ä T T Y V Ä	1	A			4																	
	2	B			4																	
	3	C	3	3																		

VAIHTUMISAJAT

		A	L	K	A	V	A															
		1	2	3																		
		A	B	C																		
P Ä Ä T T Y V Ä	1	A			4																	
	2	B			4																	
	3	C	6	6																		

OPASTINRYHMÄT



→ Ajoneuvoryhmä
 --- Apuryhmä (ajon.)
 □□□□□□□□ Jalankulkijaryhmä

Poistumis- ja saapumisnopeudet (m/s)

poistuva ajoneuvo: 10 (kääntyvät 8)
 saapuva ajoneuvo: 11 (50km/h ja kääntyvät), 13 (60km/h)
 jalankulkija: 1,2

- Lopetus vaihtumisaikojen mukaisesti
- Välitön lopetus
- Ei lopetusta
- Ohjelmallinen vaihtumisaika (ei-todellinen konflikti)
- Estävä aloitusviive (päättävä ryhmä = määräävä ryhmä)
- Salliva aloitusviive (päättävä ryhmä = määräävä ryhmä)

MUUT YHTEISET AJOITUKSET

Minimipunainen _____ S
 Minimivihreä 2 _____ S
 Maksimiodotusaika _____ S
 Käynnistysjakso 1 _____ S
 Käynnistysjakso 2 _____ S
 Lopetusjakso _____ S

E

EI VILKKUVIHREÄÄ

Käyttöönotto 7.8.2008

Merkki	Muutos	Pvm.	Suunn.	Tark.
TAMPEREEN KAUPUNKI LIIKENNEVALOT				
LIIKENNEVALOSUUNNITELMA, AJOITUS OPASTINRYHMIEN PERUSOHJELMOINTI				
Liittymä: Nokiantie, Metsäkylänkadun jk-valot Nro: 821				
Suunn.	PT	Piir.no.	2	Pvm.
Tark.				3.4.2008

[illegible]

The diagram illustrates a two-stage control system. Stage 1 is a summing junction (represented by a box with a circle) that receives two inputs: A and B. Input A is represented by a horizontal arrow pointing right, and input B is represented by a horizontal arrow pointing left. The output of Stage 1 is a single arrow pointing right, which enters Stage 2. Stage 2 is a block (represented by a box with a circle) that contains the letter C, indicating a gain or transfer function. The output of Stage 2 is a single arrow pointing right, which is fed back to input A of Stage 1, forming a closed-loop system.

Ryhmä	Vaihekuuluvuus, aloitus- ja lopetustavat

E

OHJAUSTAPA	Erillisohjaus
OHJELMA	11

Merkki	Muutos	Pvm.	Suunn.	Tark.
		TAMPEREEN KAUPUNKI LIIKENNEVALOT		
LIIKENNEVALOSUUNNITELMA, AJOITUS OPASTINRYHMIEN OHJASTAPAKOHTAINEN OHJELMOINTI				
Liittymä: Nokiantie, Metsäkylänkadun jk-valot				
Nro: 821				
Suunn.	PT	Piir.no.	Pvm.	
Tark.		3.11	3.4.2008	

[illegible]

Merkki	Muutos	Pvm.	Suunn.	Tark.
 TAMPEREEN KAUPUNKI LIIKENNEVALOT				
LIIKENNEVALOSUUNNITELMA, AJOITUS ILMAISINLOGIIKAN OHJELMOINTI				
Liittymä:		Nokiantie, Metsäkylänkadun jk-valot		
Nro:		821		
Suunn.	PT	Piir.no.	Pvm.	
Tark.		4		3.4.2008